

Exercice 2 :

(1) Les applications linéaires de \mathbb{R} dans \mathbb{R}
sont de la forme $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ où $a \in \mathbb{R}$.
 $x \mapsto ax$

Disjonction de cas : Si $b \neq 0$ alors f n'est pas
linéaire car $f(0) = b \neq 0$.

Si $b = 0$ alors f est linéaire.

1^{er} sous cas Si $a \neq 0$ alors f est injective
et surjective donc bijective. $\ker(f) = \{0\}$
et $\text{Im}(f) = \mathbb{R}$ en effet $\forall y \in \mathbb{R} \exists ! x = \frac{y}{a}$
tel que $f(x) = y$.

2^e sous cas Si $a = 0$ alors $\text{Im}(f) = \{0\}$ donc
 $\ker(f) = \mathbb{R}$ et f est ni surjective ni injective.

(2) $f(0) = 1 \neq 0$ donc f n'est pas linéaire

(3) Soient $u = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$ et $v = \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$

$$\begin{aligned} \text{et } \lambda \in \mathbb{R} \text{ alors } f(\lambda u + v) &= (0, 2(\lambda x + x') + \lambda y + y', \lambda x + x' + 3(\lambda y + y')) \\ &= (0, \lambda(2x + y) + 2x' + y', \lambda(x + 3y) + x' + 3y') \\ &= \lambda f(x, y) + f(x', y') \\ &= \lambda f(u) + f(v) \end{aligned}$$

donc f est linéaire.

La matrice canoniquement associée à f est $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$

Ces vecteurs colonnes forment une famille libre de \mathbb{R}^3

car ils ne sont pas colinéaires. $\text{Im}(f) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}\right)$

est donc de dimension 2. f n'est pas surjective.

Avec le Th. du rang on a $\dim \ker(f) + \dim \text{Im } f = 2$
donc $\dim \ker(f) = 0$ et $\ker(f) = \{0\}$. f est injective.

Exercice 3

Partie A

On sait que $p: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ vérifie $p^2 = p$
 $q: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ vérifie $q^2 = q$
 et que $poq = qop$.

1) On a bien $poq: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ et $(poq)^2 = (poq) \circ (poq)$
 $= p \circ (qop) \circ q$
 p et q commutent $\rightarrow = p \circ (poq) \circ q$
 $= p^2 \circ q^2$
 $= p \circ q$
 donc poq est bien un projecteur.

2) Montrons $Im(poq) \subset Im(p)$

Evident: Soit $y \in Im(poq)$ alors $\exists x \in \mathbb{R}^n / y = p \circ q(x) = p(\underbrace{q(x)}_{\in \mathbb{R}^n})$
 donc $y \in Im(p)$

Montrons $Im(poq) \subset Im(q)$

Evident: Soit $y \in Im(poq)$ alors $\exists x \in \mathbb{R}^n / y = poq(x) = \underbrace{q \circ p(x)}_{\substack{\uparrow \\ p \text{ et } q \text{ commutent}}} = q(\underbrace{p(x)}_{\in \mathbb{R}^n})$
 donc $y \in Im(q)$.

Montrons $Im(p) \cap Im(q) \subset Im(poq)$

Soit $y \in Im(p) \cap Im(q)$ alors $\exists x, w \in \mathbb{R}^n / p(x) = y$ et $q(w) = y$
 Il vient $p(y) = p^2(x) = \underbrace{p}_{\substack{\uparrow \\ p \text{ projecteur}}}(x) = y$ et par ailleurs $p(y) = p(q(w))$
 alors $y = poq(w) \in Im(poq)$.

3) Montrons $Ker(poq) \subset Ker(p) + Ker(q)$

Soit $x \in Ker(poq)$ alors $poq(x) = 0 \stackrel{(*)}{=} qop(x)$
 ainsi $q(x) \in Ker(p)$
 \uparrow
 p et q commutent

et $x = x - q(x) + q(x)$

Montrons que $x - q(x) \in Ker(q)$: on a $q(x - q(x)) = q(x) - q^2(x)$
 $q^2 = q \rightarrow = 0$

On a donc trouvé une décomposition de x dans $Ker(p) + Ker(q)$

Cependant elle n'est pas unique car on a aussi $x = x - p(x) + p(x)$
 où $x - p(x) \in Ker(p)$ et $p(x) \in Ker(q)$ d'après $(*)$

Montrons $Ker(p) + Ker(q) \subset Ker(poq)$

Soit $x \in Ker(p) + Ker(q)$ alors $\exists x_1 \in Ker(p)$ et $x_2 \in Ker(q)$
 tel que $x = x_1 + x_2$.

On a $poq(x) = poq(x_1) + poq(x_2) = \underbrace{q(p(x_1))}_0 + \underbrace{p(q(x_2))}_0 = 0$ c.q.f.d.
 \uparrow p et q commutent
 \uparrow poq linéaire

PARTIE B

1) Calculons $(3p-q)^2 - 2(3p-q) - 3id$

$= (3p-q) \circ (3p-q) - 6p + 2q - 3id$

$id = p+q \rightarrow = 9p^2 - 3p \circ q - 3q \circ p + q^2 - 6p + 2q - 3(p+q)$

p et q projecteurs $\rightarrow = 9p - 3p \circ q - 3q \circ p + q - 6p + 2q - 3p - 3q$

$= 3p - 3p \circ q - 3q \circ p + 3q - 3p - 3q$

$\left. \begin{matrix} q = id - p \\ p = id - q \end{matrix} \right\} \rightarrow = -3p \circ (id - p) - 3q \circ (id - q)$

$= -3p + 3p^2 - 3q + 3q^2$

p et q projecteurs $\rightarrow = 0$

2) On a $f^2 - 2f = 3id$

$\Leftrightarrow f(f - 2id) = 3id$

Ainsi f est bijectif et $f^{-1} = \frac{1}{3}(f - 2id)$

PARTIE C

la plus facile

On a bien $id - p : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ et $(id - p)^2 = id^2 - 2p + p^2$

p projecteur $\rightarrow = id - 2p + p = id - p$

donc $id - p$ est bien un projecteur de \mathbb{R}^n .

PARTIE D

2) Pour $M(a,b) \in \mathbb{R}^2$

on cherche le point d'intersection entre la droite parallèle \bar{a} (d') qui passe par M et (d). Notons (x,y) ses coordonnées.

On sait que $y = \frac{x}{2}$.

La parallèle \bar{a} (d') qui passe par M a pour équation $y = -x + a + b$

Ainsi $\frac{x}{2} = -x + a + b \Leftrightarrow x = \frac{2a + b}{3}$

et $y = \frac{x}{2} = \frac{a + b}{3}$

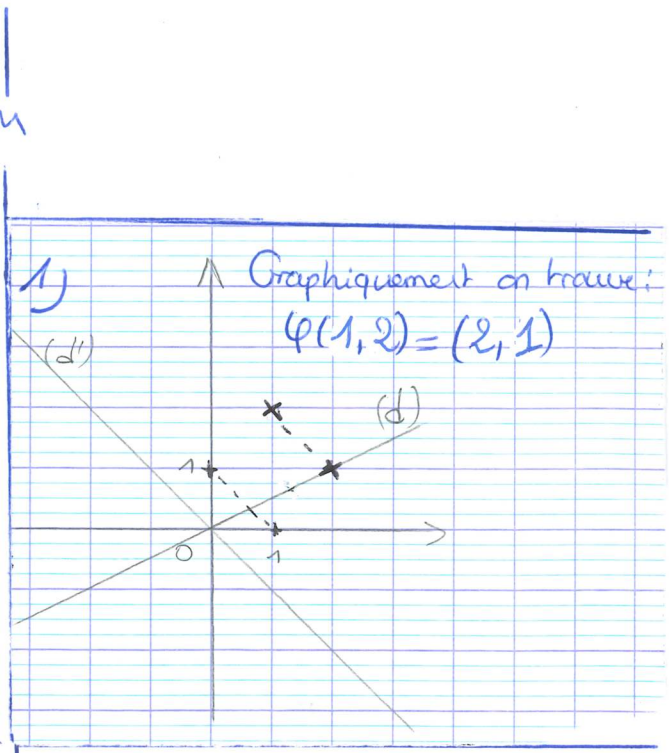
Donc $\varphi(a,b) = (\frac{2}{3}a + \frac{2}{3}b; \frac{a}{3} + \frac{b}{3})$

On vérifie facilement que φ est linéaire.

3) $Im \varphi = d$

$Ker \varphi = d'$

car φ est la projection sur d parallèlement à d' . (cf figure de la question 1)



Exercice 4

4

ANALYSE

$$\text{Soit } B = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$$

$$\text{on a } AB = \begin{pmatrix} \alpha a + b\gamma & a\beta + b\delta \\ \gamma a & \delta a \end{pmatrix}$$

$$\text{et } BA = \begin{pmatrix} \alpha a & \alpha b + \beta a \\ \gamma a & b\gamma + \delta a \end{pmatrix}$$

$$\text{Si } AB = BA \text{ alors } \begin{cases} b\gamma = 0 \\ \gamma a = \gamma b \\ b\alpha = b\delta \end{cases}$$

$$\text{or } a \text{ et } b \text{ sont non nuls donc } \begin{cases} \gamma = 0 \\ \alpha = \delta \end{cases} \text{ et } B = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ 0 & \alpha \end{pmatrix}$$

SYNTHÈSE

$$\text{Soit } B = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ 0 & \alpha \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$$

$$\text{alors } AB = \begin{pmatrix} \alpha a & \beta a + \alpha b \\ 0 & \alpha a \end{pmatrix} \text{ et } BA = \begin{pmatrix} \alpha a & \alpha b + \beta a \\ 0 & \alpha a \end{pmatrix}$$

donc A et B commutent.

Exercice 5

$$1) \text{ Ker}(f) = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{cases} 6x - 4y - 4z = 0 \\ 5x - 3y - 4z = 0 \\ x - y = 0 \end{cases} \right\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{cases} 6x - 4y - 4z = 0 \\ -x + y = 0 \\ x - y = 0 \end{cases} \right\} \quad L_2 \leftarrow L_2 - L_1$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{cases} z = \frac{1}{2}x \\ x = y \end{cases} \right\}$$

$$= \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \quad a = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ convient.}$$

2) a) La matrice de f dans B s'écrit $A = \begin{pmatrix} 6 & -4 & -4 \\ 5 & -3 & -4 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$

c-a-d $f(e_1) = \begin{pmatrix} 6 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$ $f(e_2) = -4e_1 - 3e_2 - e_3$ et $f(e_3) = \begin{pmatrix} -4 \\ -4 \\ 0 \end{pmatrix}$

alors $f(b) = f(e_1) + f(e_2) = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} = 2e_1 + 2e_2 = 2b$
 \uparrow
 f linéaire

et $f(c) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = e_2 - e_3 = c$.

b) D'après ce qui précède on a $c \in \text{Im}(f)$ et $b \in \text{Im}(f)$
 Avec le th. du rang on sait que $\text{rg}(f) = 3 - \dim \text{Ker}(f) = 2$

c et b sont clairement non colinéaires donc (b, c) forme une famille libre de $\text{Im}(f)$ qui est de dimension 2. C'est donc une base de $\text{Im}(f)$.

$$3) \text{ Im}(f) = \text{Vect}(b, c) = \left\{ \begin{pmatrix} 2x \\ 2x+y \\ -y \end{pmatrix}, x, y \in \mathbb{R} \right\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \mid a - b - c = 0 \right\}$$

Rq $\text{Im}(f)$ étant un hyperplan de \mathbb{R}^3 , une seule équation cartésienne le caractérise.

4) On peut montrer que $\bullet \text{Im}(f) \cap \text{Ker}(f) = \{0\}$

ou $\bullet (b, c, a)$ est libre dans \mathbb{R}^3

ou $\bullet a \notin \text{Vect}(b, c)$

Dans tous les cas la réponse est oui : $\text{Im}(f)$ et $\text{Ker}(f)$ sont supplémentaires dans \mathbb{R}^3 et la matrice de f dans la base (b, c, a)

s'écrit $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$