

Questions/Réponses du 10 avril au 16 avril

Q°1 Pourriez-vous s'il vous plaît expliquer plus en détail le raisonnement de la question 5-c du problème 1 ? Je ne comprends pas la "traduction" de $MT=TM$ en matrices, ni la résolution du système.

R°1 Comme dans le deuxième point de l'exercice 3 du TD 10, on prend

une matrice carré de taille 3 quelconque $M = \begin{pmatrix} a & d & g \\ b & e & h \\ c & f & i \end{pmatrix}$,

on calcule $MT = \begin{pmatrix} a & d & a+g \\ b & e & b+h \\ c & f & c+i \end{pmatrix}$ et $TM = \begin{pmatrix} a+c & d+f & g+i \\ b & e & h \\ c & f & i \end{pmatrix}$, et on suppose

que M est dans le commutant de T donc $MT=TM$. Deux matrices sont égales si et seulement si elles ont la même dimension (c'est le cas ici) et

les mêmes coefficients ce que l'on traduit par le système :
$$\begin{cases} a = a + c \\ d = d + f \\ a + g = g + i \\ b + h = h \\ c + i = i \end{cases}$$

ce qui est équivalent à
$$\begin{cases} c = 0 \\ f = 0 \\ a = i \\ b = 0 \\ c = 0 \end{cases}$$
. Les coefficients d , e , g et h restent

quelconques dans \mathbb{R} .

Q°2 Je ne comprends pas comment trouver la matrice dans la question 4b du problème n°1. Serait-ce possible que vous m'expliquiez le raisonnement à suivre plus en détails ?

R°2 Pour donner la matrice d'une application linéaire relativement à une base, on écrit en colonne les images des vecteurs de cette base (définition 10 du chapitre 10). La première colonne de la matrice T est donc le vecteur $f(u_1)$ décomposé dans la base $(u_1 ; u_2 ; e_1)$. Comme $f(u_1) = u_1$, la première colonne de la matrice est $(1 ; 0 ; 0)$. De même $f(u_2) = u_2$ donc la deuxième colonne de la matrice est $(0 ; 1 ; 0)$. Enfin $f(e_1) = u_1 + e_1$ donc la troisième colonne de la matrice est $(1 ; 0 ; 1)$.