

Interrogation écrite n°6 (A)

NOM :

On considère ici que $E = \mathbb{R}_3[X]$.

1. Qu'appelle-t-on la base canonique de E ?

2. (a) Soit $G = \{P \in E / P(1) = 0\}$. Préciser une base et la dimension de G .

(b) Soit $H = Vect(1 + X + X^2 + X^3)$. Préciser la dimension de H .

(c) Montrer que $G \cap H = \{0\}$. Les ensembles G et H sont-ils supplémentaires dans E ?

3. (a) Soit la famille $\mathcal{F} = (P_1, P_2, P_3)$ où $P_1(X) = X^2$, $P_2(X) = X^2 - 1$, $P_3(X) = X^3 + X + 1$.
Montrer que la famille \mathcal{F} est libre.

(b) En utilisant un/des polynôme(s) de la base canonique, compléter la famille \mathcal{F} en une base de E .

Corrigé de l'interrogation écrite n°6 (A)

1. La base canonique de E est la famille $(1, X, X^2, X^3)$
 2. (a) $P \in G \Leftrightarrow X-1$ divise P ainsi $G = \text{Vect}(X-1, (X-1)X, (X-1)X^2)$. Les polynômes étant échelonnés en degré, ils forment une famille libre donc on a $\dim(G) = 3$.
 (b) $\dim H = 1$ puisqu'un seul « vecteur » (polynôme) génère H .
 (c) Soit $P \in G \cap H$ alors il existe $\lambda \in \mathbb{R}$, $P = \lambda(1 + X + X^2 + X^3)$ et $P(1) = 0 = 4\lambda$ donc $\lambda = 0$ et $P = 0$. G et H sont en somme directe. Étant donné les dimensions et la formule de Grassmann, on a même $G \oplus H = E$: les espaces G et H sont bien supplémentaires dans E .
 3. (a) **Méthode 1** : $(P_1; P_2)$ forme clairement une famille libre et $P_3 \notin \text{Vect}(P_1; P_2)$ donc $(P_1; P_2; P_3)$ forme une famille libre.
Méthode 2 : On considère (a, b, c) des réels tels que $aX^2 + b(X^2 - 1) + c(X^3 + X + 1) = 0$ pour tout réel X .
 En évaluant pour $X=0$, on a : $-b+c=0$.
 En évaluant pour $X=-1$, on a : $a-c=0$; donc $a= b= c$.
 En évaluant pour $X=2$, on a : $4a+3b+11c=0$ donc $18c= 0$ puis $a=b=c=0$.
 - (b) **Méthode 1** : Montrons que $E \subset \text{Vect}(P_1; P_2; P_3; X)$. Pour cela il suffit de montrer que chaque vecteur de la base canonique de E est dans $\text{Vect}(P_1; P_2; P_3; X)$.
 $1 = P_1 - P_2$; $X = X$; $X^2 = P_1$; $X^3 = P_3 - (X + 1) = P_3 - (X + P_1 - P_2)$
Méthode 2 : Montrons que $X \notin \text{Vect}(P_1; P_2; P_3)$
Méthode 3 : Montrons que $(P_1; P_2; P_3; X)$ est une famille libre...
- Remarque** : Le polynôme $X+1$ convient également car $X + 1 \notin \text{Vect}(P_1; P_2; P_3)$